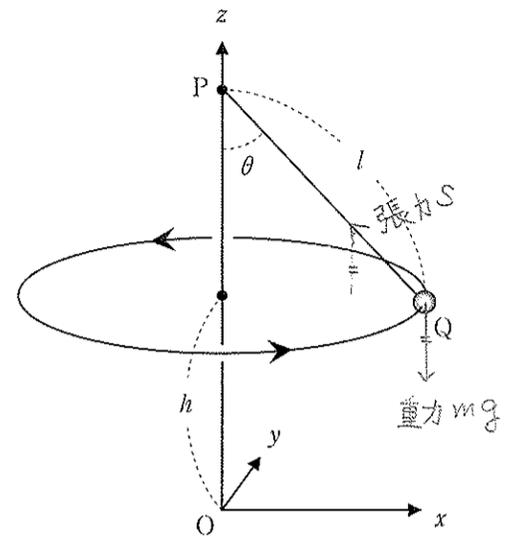


物 理 301 その1

第1問 質量の無視できる長さ l [m] のひもの一端に質量 m [kg] の小球をつける。そのひもの他端 P を手に持ち、張力 S [N] で引っ張りながら、小球を水平面内で等速円運動させる。張力 S を変化させると、ひもが鉛直線となす角 θ [rad] と小球の円運動の速さ v [m/s] はともに変化する。重力加速度の大きさを g [m/s²] とし、空気抵抗は無視して、次の問いに答えよ。ただし、問1では張力、重力を図に描き入れ、①、②に適切な語句を入れよ。また、問2、問3は、 l 、 m 、 S 、 g 以外の文字を使ってはいけない。



問1 小球に働いているひもの張力 S と重力 mg を、大きさに注意して図に描き入れよ。この合力は ① の方向を向き、 ② と呼ばれている。

答	① 円の中心	② 向心力
---	--------	-------

問2 鉛直方向の力のつりあいを用いて $\cos \theta$ を表せ。

[式と計算]

$$S \cos \theta - mg = 0$$

$$\therefore \cos \theta = \frac{mg}{S}$$

答	$\cos \theta = \frac{mg}{S}$
---	------------------------------

問3 小球の円運動の速さ v はいくらか。

[式と計算]

問2より)

$$m \frac{v^2}{r \sin \theta} = S \sin \theta \text{ より}$$

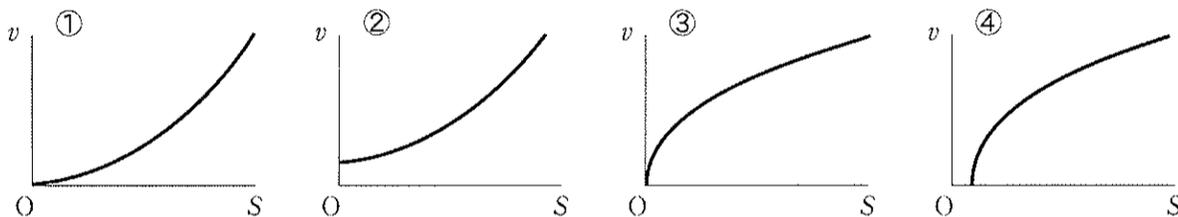
$$v^2 = \frac{rS}{m} \sin^2 \theta$$

$$v^2 = \frac{rS}{m} \left(1 - \frac{m^2 g^2}{S^2}\right)$$

$$\therefore v = \sqrt{\frac{rS}{m} \left(1 - \frac{m^2 g^2}{S^2}\right)}$$

答	$v = \sqrt{\frac{rS}{m} \left(1 - \frac{m^2 g^2}{S^2}\right)}$ (m/s)
---	--

問4 ひもの張力 S と小球の円運動の速さ v の関係を正しく表したグラフの番号を選べ。



答	④
---	---

問5 小球は高さ $z = h$ の位置で円運動しているとす。小球が xz 面にきたとき、すなわち図の点 Q で手を離れた。このときの速さを v_0 、ひもが鉛直方向となす角を θ_0 とする。小球が床 ($z = 0$) に落ちる地点の x 座標、 y 座標はいくらか。

[式と計算] 床に落ちるまでの時間を t とすると、

$$h = \frac{1}{2} g t^2 \quad \therefore t = \sqrt{\frac{2h}{g}} \text{ (s)}$$

+x方向の初速は0、+y方向の初速は v_0 で等速直線運動をする。 $\therefore y = v_0 \cdot t = v_0 \sqrt{\frac{2h}{g}} \text{ (m)}$
 $x = l \sin \theta_0 \text{ (m)}$

答	x座標 $l \sin \theta_0 \text{ (m)}$
	y座標 $v_0 \sqrt{\frac{2h}{g}} \text{ (m)}$

問6 ひもの張力 S が重力 mg より十分大きいときには、 mg/S を0としてよい。0.20 m のひもにつけた 0.010 kg の球を速さ 5.0 m/s で回転させるには、いくら張力で引っ張ればよいか。

[式と計算] $\frac{mg}{S} \approx 0$ より 問3 から $v = \sqrt{\frac{rS}{m}}$ と近似できる。

$l = 0.20 \text{ m}$, $m = 0.010 \text{ kg}$, $v = 5.0 \text{ m/s}$ を代入して、

$$5.0 = \sqrt{\frac{0.20 \times S}{0.010}} \text{ より } S = 1.25 \text{ (N)}$$

答	1.25 (N)
---	----------

小計		点
----	--	---

物 理 301 その2

第2問 図1のように、内側の断面積 S [m²]のシリンダーが鉛直に立てられていて、その内部には n [mol]の理想気体が、なめらかに動くピストンで閉じこめられている。ピストンは質量 M [kg]で、その上にはおもりをのせることができる。シリンダーの底面には熱交換器が取り付けられており、理想気体と熱をやりとりして、理想気体の温度を調整することができる。シリンダーとピストンはともに断熱材でできており、シリンダー内の熱交換器の体積は無視できるものとする。初め、ピストンの上におもりをのせないとき、気体の体積は V_A [m³]であった。この状態をAとする。大気圧を p_0 [Pa]、重力加速度の大きさを g [m/s²]、理想気体の気体定数を R [J/(mol·K)]、定積モル比熱を C_V [J/(mol·K)]として、以下の問いに答えよ。

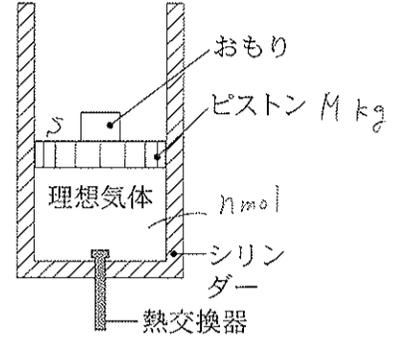


図1

問1 状態Aでの気体の温度を求めよ。

[式と計算] 状態Aでの内部の圧力を P_A とすると、

$$P_A S = p_0 S + Mg \text{ より } P_A = p_0 + \frac{Mg}{S} \text{ 状態Aでの温度を } T_A \text{ とすると、}$$

$$(p_0 + \frac{Mg}{S}) \cdot V_A = nRT_A \text{ より } T_A = \frac{V_A}{nR} (p_0 + \frac{Mg}{S})$$

答	$\frac{V_A}{nR} (p_0 + \frac{Mg}{S})$ (K)
---	---

問2 状態Aから、熱交換器によりシリンダー内の気体の温度を一定に保ちながら、ピストンの上におもりを少しずつのせていき、気体を圧縮した。おもりの質量が m [kg]になったときの気体の状態をBとする。図2はシリンダー内の気体の状態を表す圧力 p と体積 V のグラフで、この過程A→Bにおける p と V の変化が示してある。状態Bでの気体の体積を求めよ。

p [Pa]

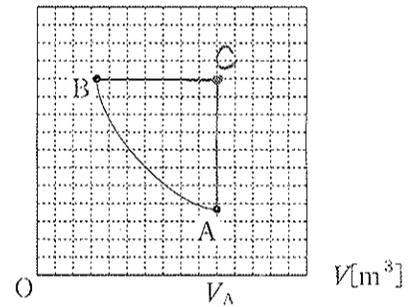


図2

[式と計算] 状態Bでの圧力を P_B とすると、

$$P_B S = p_0 S + (M+m)g \text{ より } P_B = p_0 + \frac{(M+m)g}{S}$$

等温変化より $PV = \text{一定}$

∴ 状態Bでの気体の体積を V_B とすると、

$$\left\{ p_0 + \frac{(M+m)g}{S} \right\} \cdot V_B = \left(p_0 + \frac{Mg}{S} \right) \cdot V_A \text{ が成立。}$$

$$\therefore V_B = \frac{p_0 S + Mg}{p_0 S + (M+m)g} \cdot V_A$$

答	$\frac{p_0 S + Mg}{p_0 S + (M+m)g} \cdot V_A$ (m ³)
---	---

問3 状態Bから、ピストンの上のおもりを質量 m のままにして、熱交換器でシリンダー内の気体に熱をゆっくり加えて、気体が初めの体積 V_A になるまで膨張させた。これを状態Cとする。図2に状態Cを表す点を文字Cとともに記号●で記入し、過程B→Cにおける p と V の変化を表す実線を描き入れよ。また、過程B→Cで気体がした仕事を求めよ。

[式と計算] 定圧変化より 過程B→Cで気体がした仕事を

$$W_{BC} \text{ とすると } W_{BC} = P_B (V_A - V_B)$$

$$= \left\{ p_0 + \frac{(M+m)g}{S} \right\} \cdot \left(V_A - \frac{p_0 S + Mg}{p_0 S + (M+m)g} V_A \right) = \frac{mg V_A}{S}$$

答	$\frac{mg V_A}{S}$ (J)
---	------------------------

問4 状態Cから、気体の体積を V_A に保ったまま、熱交換器でシリンダー内の気体から熱を奪いながら、ピストンの上のおもりを少しずつとりのぞいていき、状態Aまで変化させた。図2に過程C→Aにおける p と V の変化を表す実線を描き入れよ。また、過程C→Aで気体から奪った熱量を求めよ。

[式と計算] 定積変化より 仕事は0。

$$\therefore \Delta Q = \Delta U \text{ が成立。}$$

よって過程C→Aで気体が得た熱量 $\Delta Q = nC_V(T_A - T_C)$

$$\Leftrightarrow \Delta Q = \frac{C_V V_A}{R} (P_A - P_B) = -\frac{mg C_V V_A}{SR}$$

$$\text{よって気体から奪った熱量は } \frac{mg C_V V_A}{SR}$$

答	$\frac{mg C_V V_A}{SR}$ (J)
---	-----------------------------

小計	点
----	---

物 理 3 0 1 その 3

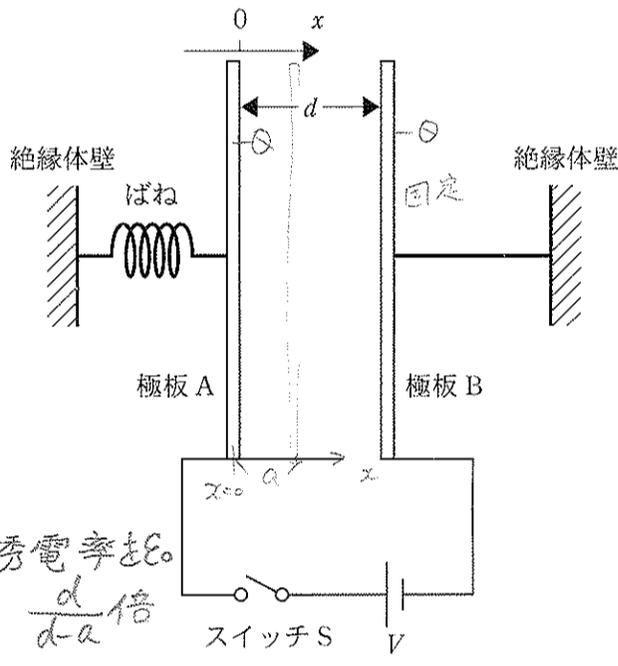
第3問 図のように、真空中に一对の正方形の平行な金属板A、Bを極板とするコンデンサーが置かれている。A、Bには起電力 V [V] の電池とスイッチ S が図のようにつながれている。極板Bは固定されている。極板Aには、ばね(ばね定数 k [N/m]) が取り付けられており、Aは導線との接続部の上を、Bと平行なまま水平方向になめらかにすべることができる。図のように水平方向に x 座標をとる。ばねが自然長のときのAの位置を $x = 0$ [m]、A、B間の距離を d [m]、コンデンサーの容量を C [F] とする。A、Bの辺の長さは同じであり、 d に比べて十分に大きい。最初、 S は開いており、A、B上に電荷はなかった。ばねの質量および回路内の電気抵抗は無視できるものとして、以下の問いに答えよ。

問1 Aを $x = 0$ の位置で固定し S を閉じた。十分な時間が経過した後、Aにたくわえられた電荷はいくらか。

[式と計算]

コンデンサーの容量 C (F)
電圧 V (V) より
 $Q = CV$

答	CV (C)
---	----------



問2 その後、 S を開きAを放したところ、Aは図の右方向に動きはじめた。① $x = a$ ($a < d$) のときのコンデンサーの容量は C の何倍か。② また、 $x = a$ のときのコンデンサーの静電エネルギーは $x = 0$ のときの値に比べどれだけ減少しているか。

[式と計算] ① $x = a$ の時のコンデンサーの容量は真空の誘電率 ϵ_0 とし、

$C_{x=a} = \frac{\epsilon_0 S}{d-a}$, はじめは $C_{x=0} = \frac{\epsilon_0 S}{d}$ より、 $\frac{d}{d-a}$ 倍

② $U = \frac{1}{2} \cdot \frac{Q^2}{C}$ より

$U_{x=0} = \frac{1}{2} \cdot \frac{Q^2}{C}$, $U_{x=a} = \frac{1}{2} \cdot \frac{Q^2}{\frac{d}{d-a} C}$

$\therefore \frac{1}{2} \cdot \frac{Q^2}{\frac{d}{d-a} C} - \frac{1}{2} \cdot \frac{Q^2}{C} = -\frac{aQ^2}{2cd} = \frac{-a(CV)^2}{2cd} = -\frac{aCV^2}{2d}$

答	① $\frac{d}{d-a}$ 倍	② $\frac{aCV^2}{2d}$ 減少
---	---------------------	-------------------------

問3 $x = a$ のときのAの運動エネルギーを K [J] とし、そのときのばねも含めた全系のエネルギーはいくらか。

[式と計算]

ばねの弾性エネルギー = $\frac{1}{2}ka^2$
コンデンサーの静電エネルギー = $\frac{(d-a)CV^2}{2d}$
より

答	$\frac{1}{2}ka^2 + \frac{CV^2(d-a)}{2d} + K$ (J)
---	--

問4 その後、Aは $x = b$ ($b < d$) までBに接近したのち、ばねに引き戻された。 b を求めよ。

[式と計算]

$x = b$ では $k = 0$ より、エネルギーの保存則より

$\frac{1}{2}CV^2 = \frac{1}{2}kb^2 + \frac{d-b}{2d}CV^2$ が成立。

$kb^2 = \frac{b}{d}CV^2$

$b \neq 0$ より $kb = \frac{CV^2}{d}$

$\therefore b = \frac{CV^2}{kd}$

答	$b = \frac{CV^2}{kd}$ (m)
---	---------------------------

小計	点
----	---

物 理 3 0 1 そ の 4

第4問 次の文章の中の に数式, 「」に語句を入れよ。ただし, プランク定数は h [J・s], 電気素量は e [C], 静電気力に関するクーロンの法則の比例定数は k_0 [N・m²/C²] で表すものとする。

原子の中の電子の運動は, 太陽系の惑星の運動に似ていると言われることもあるが, 実は両者には大きな違いがある。原子内電子は, どんな軌道でも自由に選べるのではなく, ある特別な条件を満たすものだけが許される。

水素原子についてのボーアの理論を用いて, これをもう少し定量的に考えてみよう。質量 m [kg] の電子が, 速さ v [m/s] で半径 r [m] の等速円運動を続けるためには

$$F = \frac{mv^2}{r} \quad \text{[N]} \quad (1)$$

という力が常に「円の中心」方向に働いていることが必要である。水素原子の場合, この力を生み出しているのは電子と原子核(陽子)の間の「クーロン力」であり, その大きさ F は

$$F = k_0 \frac{e^2}{r^2} \quad (2)$$

である。式(1), (2)より v と r の間に一つの関係(これを関係1とする)が生れ, これを電子の力学的エネルギー

$$E = \frac{1}{2} mv^2 - k_0 \frac{e^2}{r}$$

に代入すると

$$E = -k_0 \frac{e^2}{2r} \quad (3)$$

となる。

一方, ド・ブローイは, 運動量 mv [kg・m/s] の電子には, 波長 $\lambda = \frac{h}{mv}$ [m] の波動が伴うと予測した。この予測に基づけば, 電子の軌道としては, 電子波が安定に存在できる軌道, つまり半径 r が

$$2\pi r = \frac{h}{mv} \times n$$

(n は正の整数)を満たす軌道だけが許されることになるので, ここでも v と r の間に別の関係(これを関係2とする)が生まれる。関係1と関係2から v を消去することにより r の取り得る値が

$$r_n = \frac{n^2 h^2}{4\pi^2 k_0 m e^2}$$

と決まり, それを(3)に代入することにより整数 n に対応する電子の力学的エネルギー E_n が

$$E_n = -\frac{2\pi^2 k_0 m e^4}{h^2} \cdot \frac{1}{n^2}$$

と決まる。

例えば, i 番目の軌道にいる電子が j 番目の軌道に移るときには, そのエネルギーの差は光として放出される。この光の振動数 ν は, 両軌道のエネルギー E_i, E_j と

$$h\nu = E_i - E_j$$

という等式で結びつけられる。

小 計	点
-----	---