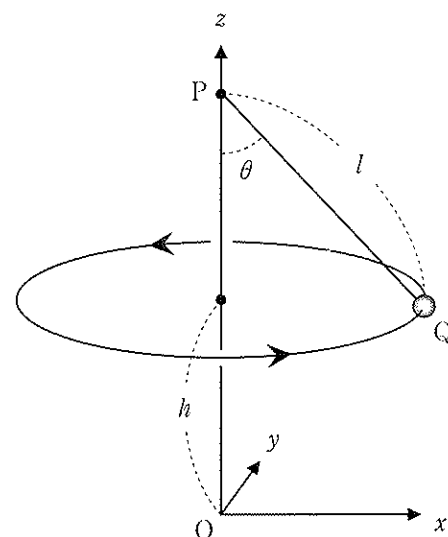


物 理 3 0 1 そ の 1

第1問 質量の無視できる長さ l [m] のひもの一端に質量 m [kg] の小球をつける。そのひもの他端 P を手に持ち、張力 S [N] で引っ張りながら、小球を水平面内で等速円運動させる。張力 S を変化させると、ひもが鉛直線となす角 θ [rad] と小球の円運動の速さ v [m/s] はともに変化する。重力加速度の大きさを g [m/s²] とし、空気抵抗は無視して、次の問いに答えよ。ただし、問1では張力、重力を図に描き入れ、①、②に適切な語句を入れよ。また、問2、問3は、 l 、 m 、 S 、 g 以外の文字を使ってはいけない。



問1 小球に働いているひもの張力 S と重力 mg を、大きさに注意して図に描き入れよ。この合力は ① の方向を向き、 ② と呼ばれている。

答	①	②
---	---	---

問2 鉛直方向の力のつりあいを用いて $\cos \theta$ を表せ。

[式と計算]

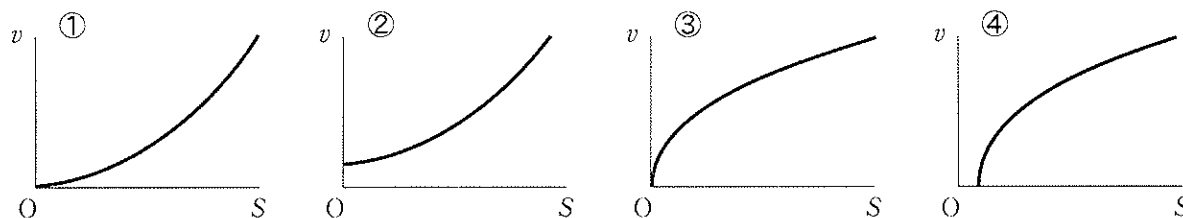
答	
---	--

問3 小球の円運動の速さ v はいくらか。

[式と計算]

答	
---	--

問4 ひもの張力 S と小球の円運動の速さ v の関係を正しく表したグラフの番号を選べ。



答	
---	--

問5 小球は高さ $z = h$ の位置で円運動しているとする。小球が xz 面にきたとき、すなわち図の点 Q で手を離れた。このときの速さを v_Q 、ひもが鉛直方向となす角を θ_Q とする。小球が床 ($z = 0$) に落ちる地点の x 座標、 y 座標はいくらか。

[式と計算]

答	x 座標
	y 座標

問6 ひもの張力 S が重力 mg より十分大きいときには、 mg/S を 0 としてよい。0.20 m のひもにつけた 0.010 kg の球を速さ 5.0 m/s で回転させるには、いくらの張力で引っ張ればよいか。

[式と計算]

答	
---	--

小 計	点
-----	---

物 理 301 その2

第2問 図1のように、内側の断面積 S [m²] のシリンダーが鉛直に立てられていて、その内部には n [mol] の理想気体が、なめらかに動くピストンで閉じこめられている。ピストンは質量 M [kg] で、その上にはおもりをのせることができる。シリンダーの底面には熱交換器が取り付けられており、理想気体と熱をやりとりして、理想気体の温度を調整することができる。シリンダーとピストンはともに断熱材でできており、シリンダー内での熱交換器の体積は無視できるものとする。初め、ピストンの上におもりをのせないとき、気体の体積は V_A [m³] であった。この状態をAとする。大気圧を p_0 [Pa]、重力加速度の大きさを g [m/s²]、理想気体の気体定数を R [J/(mol・K)]、定積モル比熱を C_V [J/(mol・K)] として、以下の問いに答えよ。

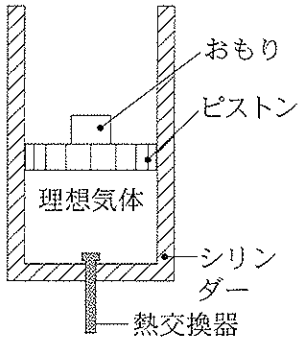


図1

問1 状態Aでの気体の温度を求めよ。

[式と計算]

答	
---	--

問2 状態Aから、熱交換器によりシリンダー内の気体の温度を一定に保ちながら、ピストンの上におもりを少しずつのせていき、気体を圧縮した。おもりの質量が m [kg] になったときの気体の状態をBとする。図2はシリンダー内の気体の状態を表す圧力 p と体積 V のグラフで、この過程A→Bにおける p と V の変化が示してある。状態Bでの気体の体積を求めよ。

[式と計算]

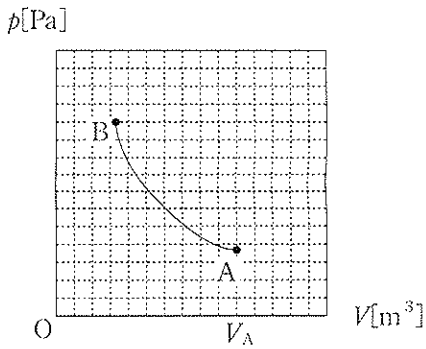


図2

答	
---	--

問3 状態Bから、ピストンの上のおもりを質量 m のままにして、熱交換器でシリンダー内の気体に熱をゆっくり加えて、気体が初めの体積 V_A になるまで膨張させた。これを状態Cとする。図2に状態Cを表す点を文字Cとともに記号●で記入し、過程B→Cにおける p と V の変化を表す実線を描き入れよ。また、過程B→Cで気体がした仕事を求めよ。

[式と計算]

答	
---	--

問4 状態Cから、気体の体積を V_A に保ったまま、熱交換器でシリンダー内の気体から熱を奪いながら、ピストンの上のおもりを少しずつのりのぞいていき、状態Aまで変化させた。図2に過程C→Aにおける p と V の変化を表す実線を描き入れよ。また、過程C→Aで気体から奪った熱量を求めよ。

[式と計算]

答	
---	--

小 計	点
-----	---

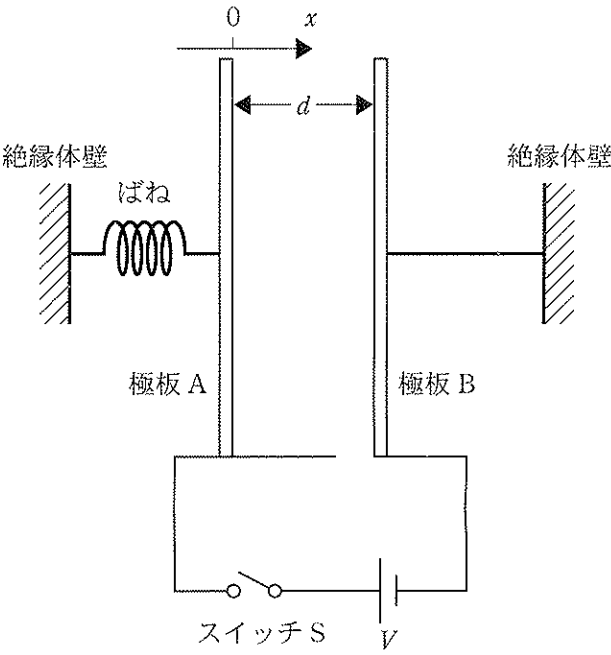
物 理 301 その3

第3問 図のように、真空中に一对の正方形の平行な金属板A、Bを極板とするコンデンサーが置かれている。A、Bには起電力 V [V]の電池とスイッチSが図のようにつながれている。極板Bは固定されている。極板Aには、ばね(ばね定数 k [N/m])が取り付けられており、Aは導線との接続部の上を、Bと平行なまま水平方向になめらかにすべることができる。図のように水平方向に x 座標をとる。ばねが自然長のときのAの位置を $x = 0$ [m]、A、B間の距離を d [m]、コンデンサーの容量を C [F]とする。A、Bの辺の長さは同じであり、 d に比べて十分に大きい。最初、Sは開いており、A、B上に電荷はなかった。ばねの質量および回路内の電気抵抗は無視できるものとして、以下の問いに答えよ。

問1 Aを $x = 0$ の位置で固定しSを閉じた。十分な時間が経過した後、Aにたくわえられた電荷はいくらか。

[式と計算]

答	
---	--



問2 その後、Sを開きAを放したところ、Aは図の右方向に動きはじめた。① $x = a$ ($a < d$)のときのコンデンサーの容量は C の何倍か。②また、 $x = a$ のときのコンデンサーの静電エネルギーは $x = 0$ のときの値に比べどれだけ減少しているか。

[式と計算]

答	①	倍	②
---	---	---	---

問3 $x = a$ のときのAの運動エネルギーを K [J]として、そのときのばねも含めた全系のエネルギーはいくらか。

[式と計算]

答	
---	--

問4 その後、Aは $x = b$ ($b < d$)までBに接近したのち、ばねに引き戻された。 b を求めよ。

[式と計算]

答	
---	--

小 計	点
-----	---

物 理 3 0 1 そ の 4

第4問 次の文章の中の に数式, 「」に語句を入れよ。ただし, プランク定数は h [J・s], 電気素量は e [C], 静電気力に関するクーロンの法則の比例定数は k_0 [N・m²/C²] で表すものとする。

原子の中の電子の運動は, 太陽系の惑星の運動に似ていると言われることもあるが, 実は両者には大きな違いがある。原子内電子は, どんな軌道でも自由に選べるのではなく, ある特別な条件を満たすものだけが許される。

水素原子についてのボーアの理論を用いて, これをもう少し定量的に考えてみよう。質量 m [kg] の電子が, 速さ v [m/s] で半径 r [m] の等速円運動を続けるためには

$$F = \text{} \quad \text{[N]} \quad (1)$$

という力が常に「」方向に働いていることが必要である。水素原子の場合, この力を生み出しているのは電子と原子核(陽子)の間の「」であり, その大きさ F は

$$F = \text{} \quad (2)$$

である。式(1), (2)より v と r の間に一つの関係(これを関係1とする)が生れ, これを電子の力学的エネルギー

$$E = \frac{1}{2} m v^2 - k_0 \frac{e^2}{r}$$

に代入すると

$$E = -k_0 \frac{e^2}{2r} \quad (3)$$

となる。

一方, ド・ブロイは, 運動量 mv [kg・m/s] の電子には, 波長 $\lambda = \text{}$ [m] の波動が伴うと予測した。この予測に基づけば, 電子の軌道としては, 電子波が安定に存在できる軌道, つまり半径 r が

$$2\pi r = \text{} \times n$$

(n は正の整数)を満たす軌道だけが許されることになるので, ここでも v と r の間に別の関係(これを関係2とする)が生まれる。関係1と関係2から v を消去することにより r の取り得る値が

$$r_n = \text{}$$

と決まり, それを(3)に代入することにより整数 n に対応する電子の力学的エネルギー E_n が

$$E_n = \text{}$$

と決まる。

例えば, i 番目の軌道にいる電子が j 番目の軌道に移るときには, そのエネルギーの差は光として放出される。この光の振動数 ν は, 両軌道のエネルギー E_i, E_j と

$$\text{}$$

という等式で結びつけられる。

小 計	点
-----	---

